Юстировочное оборудование

Таблица 1. Операция обращения ЭВМ к ответчику

|  |  |
| --- | --- |
| 1 байт | 2…байты |
| команда | аргументы |

Настройки RS485 скорость 115200 b/s, дополнение до четности (even)

Команды

***x00 – пустая команда, длина 2 байта, M14HL2 возвращает:***

Пример посылки

00.00 // ping

4F.6B (“Ok);

***x01 – установка частоты Rx, длина 7 байт, M14HL2 возвращает:***

4F.6B (“Ok);

Пример посылки

01.00.83.0D.99.99.00 // set Fvco 2717 MHz

01.d1.d2.d3.d4.d5.d6

Таблица 2.

|  |  |  |
| --- | --- | --- |
| Байт | Описание | Значения |
| d0 | command | x01 |
| d1 | INT\_Rx(15 downto 0) | INT\_Rx = (int)(2\*Fvco/2^(DIV))/Fref)-4  Где Fvco = частота сноса, должна быть на 3 МГц ниже частоты текущей рабочей точки.  Fref = 40 МГц. DIV смотри d6 |
| d2 | INT\_Rx(7 downto 0) |
| d3 | FRACT\_Rx(23 downto 16) | FRACT\_Rx = 2^20\*[2\*Fvco/(Fref \* 2^ DIV) –  (int)(2\*Fvco/(Fref \* 2^ DIV))] |
| d4 | FRACT\_Rx(15 downto 0) |
| d5 | FRACT\_Rx(7 downto 0) |
| d6 | DIV\_Rx | DIV\_Rx = 1 если Fvco > 2750, если нет -> DIV\_Rx = 0 |

***x02 – установка частоты Tx, длина 7 байт, M14HL2 возвращает:***

4F.6B (“Ok);

Пример посылки

02.00.83.0D.99.99.00 // set freq 2717 MHz

02.d1.d2.d3.d4.d5.d6

Частота Tx рассчитывается точно так же, как и частота Rx. В общем случае частоты Tx и Rx должны быть равны. Однако если требуется добавить частоту Доплера, её следует прибавлять к частоте Tx.

***x03 – установка дальности ответного сигнала, длина 3 байта, M14HL2 возвращает:***

Пример посылки

03.80.00 // set DISTANCE 40096 m

4F.6B (“Ok);

Таблица 3.

|  |  |  |
| --- | --- | --- |
| Байт | Описание | Значения |
| d0 | command | x03 |
| d1 | DISTANCE(15 downto 8) | DISTANCE = d \* f/c  Где с- 299 792 458 м / с скорость света  f = 245 МГц  d – требуемая дистанция |
| d2 | DISTANCE(7 downto 0) |

***x04 – установка усиления, длина 3 байта, M14HL2 возвращает:***

Пример посылки

04.00.00 // set gain Tx = 0, set gain Rx = 0

4F.6B (“Ok);

Таблица 4.

|  |  |  |
| --- | --- | --- |
| Байт | Описание | Значения |
| d0 | command | x04 |
| d1 | GAIN\_TX | GAIN\_TX = gain \*0.5 dB (max GAIN = 31.5 dB) |
| d2 | GAIN\_RX | GAIN\_RX = gain \*0.5 dB (max GAIN = 31.5 dB) |